

# 平成26年度電子情報工学科卒業発表会プログラム

B会場 (922教室)

2015.2.17

進行係(保黒)

計時係(武知)

9:30 出席確認

挨拶 (石井)

石川研	B-01	減速型微小電子源の発散角特性に関する研究	ED10006	一木 信一
	B-02	イオンビームの減速電極系の省電極に関する研究	ED11005	井口 拓弥
	B-03	低エネルギーボロンイオンビームの空間電荷中和に関する研究	ED11006	石黒 武周
保黒研	B-04	ソフトウェア無線の教育用システムに関する研究－ハードウェアの開発－	ED11060	長尾 旭
	B-05	ソフトウェア無線の教育用システムに関する研究－ソフトウェアの開発－	ED11017	宇野 元貴
	B-06	地域連携のための情報発信システムの開発	ED11034	河村 彩人
	B-07	静脈認証の精度向上に関する研究－静脈画像の自動補正－	ED11051	棚瀬 史隆
	B-08	講義動画の自動編集システムの開発－白板領域の自動抽出－	ED11055	土田 將斗
	B-09	講義動画の自動編集システムの開発－過去の画像情報を用いた障害物除去－	ED11002	阿知和 卓郎
	B-10	講義動画の自動編集システムの開発－映像の自動切り出しとエンコード－	ED11054	垂見 洸祐

12:00 昼食

13:00 長坂研	B-11	ROSの仕組みと自律走行ロボットの制御(1)	ED11039	神保 一真
	B-12	ROSの仕組みと自律走行ロボットの制御(2)	ED11033	河地 佑亮
	B-13	6脚歩行ロボットと2足歩行ロボットの制御	ED11001	足立 圭
	B-14	ODEによる6脚歩行ロボット用距離センサの開発	ED11070	冬野 衛
	B-15	逆運動学を用いたロボットアームの軌道制御	ED11080	三谷 健太郎
	B-16	垂直壁面の昇降動作のためのロボットハンドの開発	ED11077	前澤 健太
	B-17	軽量化を目指したロボットアームの設計と製作	ED11013	井上 祐司
	B-18	AD変換によるサーボモーターの消費電力計測	ED11064	林 佳祐

(休憩)

石井研	B-19a	バイオセンサー用トランスインピーダンスアンプ(TIA)に関する検討	ED11020	岡野 拓也
	B-19b		ED11047	竹内 遼
	B-20a	CMOS位相同期ループ(PLL)の回路構成技術に関する検討	ED11008	泉 貴文
	B-20b		ED11077	馬場 快東
	B-21a	CMOS電圧制御発振器(VCO)の高性能化に関する検討	ED11024	加藤 隆史
	B-21b		ED11031	川崎 晃平

講評 (石川)

発表時間 1人:7分(発表)+3分(質疑応答) 2人:12分+5分 3人:16分+7分 以降1人増える毎に4分+1分追加  
 予 鈴 1鈴:発表終了1分前 2鈴:発表終了時間 3鈴:質疑応答終了時間